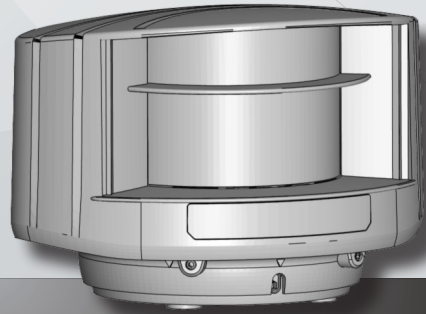




FR



Pour plus d'informations, visitez  
[www.devancocanada.com](http://www.devancocanada.com) ou  
appel sans frais au 1-855-931-3334

# LZR<sup>®</sup>-H100

LECTEUR LASER POUR BARRIÈRES ET PORTAILS  
avec une plage de détection de 9,75 m x 9,75 m (32 pi x 32 pi)

**Guide d'utilisation**



Consultez le site Web pour connaître  
les autres langues de ce document.



## SÉCURITÉ



Le dispositif émet des rayons laser invisibles (IR) et visibles.

Laser IR : longueur d'onde de 905 nm; puissance de sortie de 0.10mW (Classe 1 conformément à CEI 60825-1)

Laser visible : longueur d'onde de 635 nm; puissance de sortie de 0.95mW (Classe 2 conformément à CEI 60825-1)

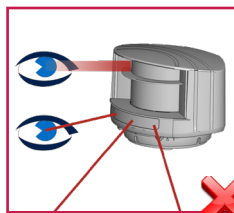
Les faisceaux de laser visible sont inactifs pendant le fonctionnement normal. L'installateur peut activer les lasers visibles au besoin.

**Ne regardez pas dans les rayons laser visibles.**



### ATTENTION!

L'utilisation de commandes, de réglages ou d'exécution des procédures autres que ceux spécifiés dans le présent document peut entraîner une exposition dangereuse aux rayonnements.



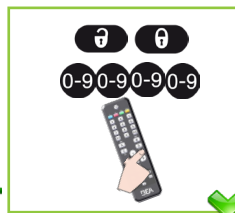
Ne pas regarder dans l'émetteur laser ou les faisceaux laser rouges visibles.



La garantie est invalide si des réparations non autorisées sont réalisées ou tentées par un personnel non autorisé.



Seul le personnel formé ou qualifié peut installer et régler le détecteur.



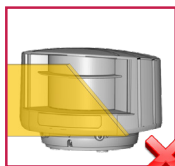
Après l'installation, entrez un code d'accès à l'aide de la télécommande.

Ce détecteur est conçu comme un détecteur de mouvement ou de présence pour commander l'ouverture ou la fermeture de portail ou de barrière. L'installateur du système de porte est chargé de procéder à l'installation du détecteur et du système en conformité avec les normes nationales et internationales en vigueur relatives à la sécurité. Le fabricant du détecteur ne peut pas être tenu responsable des installations incorrectes ou des réglages inappropriés du détecteur.

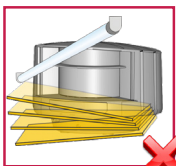
## INSTALLATION ET MAINTENANCE



Évitez les vibrations extrêmes.



Ne couvrez pas les écrans lasers.



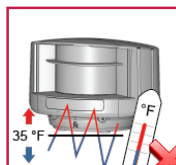
Évitez les objets en mouvement et sources de lumière devant la fenêtre du laser.



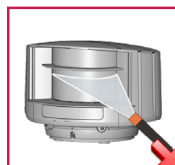
Évitez la présence de fumée de brouillard dans le champ de détection.



Évitez la condensation sur la fenêtre laser.



Évitez l'exposition à des changements soudains et des températures extrêmes.



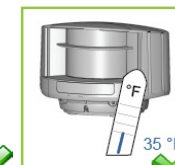
Évitez l'exposition directe au nettoyage sous pression.



N'utilisez pas de produits agressifs pour nettoyer la fenêtre laser.

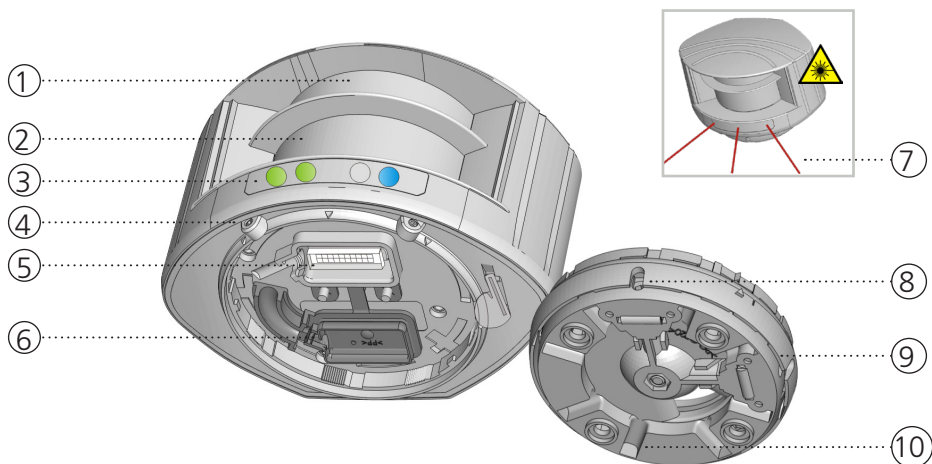


Nettoyez la fenêtre du laser avec de l'air comprimé. Si nécessaire, essayez uniquement avec un chiffon en microfibre doux, propre et humide.



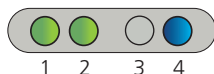
Gardez le capteur alimenté en permanence dans les environnements où la température peut descendre sous 0 °C (35 °F).

## DESCRIPTION



- |   |  |
|---|--|
| 1. émission de fenêtre laser                | 6. couvercle de protection                               |
| 2. réception de fenêtre laser               | 7. faisceaux laser visibles (3)                          |
| 3. signaux DEL (4)                          | 8. encoches pour le réglage de l'angle d'inclinaison (2) |
| 4. vis pour la position de verrouillage (2) | 9. support ajustable                                     |
| 5. connecteur                               | 10. conduits de câble (4)                                |

## SIGNAL DEL



1. Voyant DEL de détection : R1 – champ d'ouverture
2. Voyant DEL de détection : R2 – champ de sécurité
3. Voyant DEL d'erreur
4. Voyant DEL d'alimentation

Le voyant DEL clignote rapidement

Le voyant DEL clignote

Le voyant DEL clignote lentement

Le voyant DEL est éteint

### VOYANTS DEL DE DÉTECTION

détection (rouge)

pas de détection (vert)

### VOYANT DEL D'ERREUR

erreur (orange)

aucune erreur (désactivé)

### VOYANT DEL D'ALIMENTATION

alimentation (bleu)

sans alimentation (activé)



Les 4 voyants DEL peuvent être activés et désactivés à nouveau à l'aide de la télécommande. Cela peut être utile dans les cas où le capteur ne doit pas attirer l'attention.



## SYMBOLES

Attention!  
Radiation laser

Séquence de la télécommande

Réglages possibles de la télécommande

Valeurs d'usine

Alarme

Conseil

Installation rapide

## COMMENT UTILISER LA TÉLÉCOMMANDE



Après le déverrouillage, le voyant DEL rouge clignote et la télécommande peut régler le capteur.



Si le voyant DEL clignote rapidement après le déverrouillage, vous devez entrer un code d'accès de 1 à 4 chiffres.



Pour mettre fin à une session de réglage, verrouillez toujours le capteur.

## RÉGLAGE D'UN OU DE PLUSIEURS PARAMÈTRES



## VÉRIFICATION D'UNE VALEUR

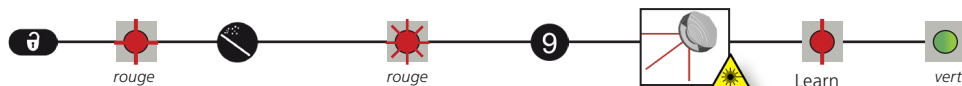


= largeur de champ : 4,2 m

= Learn (apprentissage) définit la largeur de champ

X = NOMBRE DE CLIGNOTEMENTS = VALEUR DU PARAMÈTRE

## RETOUR AUX VALEURS D'USINE



## ENREGISTREMENT D'UN CODE D'ACCÈS

Le code d'accès est recommandé pour régler les détecteurs installés l'un près de l'autre.



## SUPPRESSION D'UN CODE D'ACCÈS



Entrez le code existant



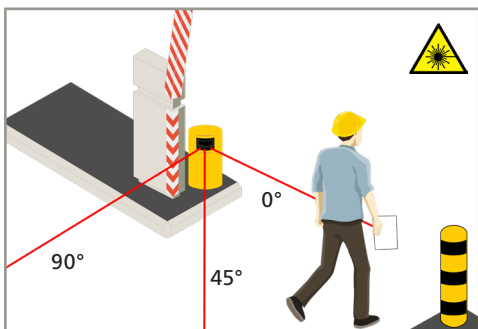
30 minutes après la dernière utilisation, le capteur verrouille l'accès à la session de la télécommande. Pour récupérer l'accès, remettez sous tension. La session de la télécommande sera alors accessible pendant 30 minutes supplémentaires.



## CARACTÉRISTIQUES DE BASE DE LA CONFIGURATION

Il est important de comprendre les caractéristiques de base de la configuration avant d'installer le détecteur.

### FAISCEAUX LASER ROUGES VISIBLES



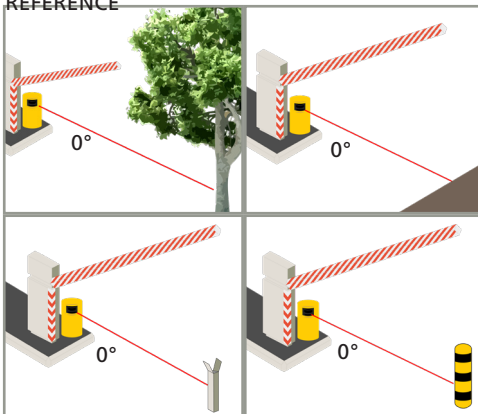
Les positions du détecteur et du champ de détection sont très importantes pour un fonctionnement sécuritaire de la barrière.

Afin de positionner correctement le détecteur, utilisez les 3 faisceaux laser rouges visibles.



Les faisceaux laser visibles sont aussi utilisés pour déterminer l'emplacement de la référence du détecteur.

### RÉFÉRENCE



Le détecteur doit apprendre selon une référence lorsque le champ de sécurité est la seule protection contre le contact entre le véhicule et la barrière levante.

N'importe quel type d'objet déjà présent sur le site (mur, arbre, support de barrière) ou un poteau peuvent servir de référence.

Veillez toujours à ce que l'objet qui sert de référence :

- soit positionné dans la continuité du faisceau laser à 0°
- soit positionné au moins à l'extrémité de la barrière ou plus loin que l'extrémité de la barrière
- ait une surface d'au moins 6 pouces
- soit fermement fixé au sol et ne soit pas sujet aux vibrations

Assurez-vous que la distance pour l'apprentissage de référence est de 9,9 m au maximum. Au-dessus de cette distance, l'apprentissage ne fonctionnera pas.

6 po

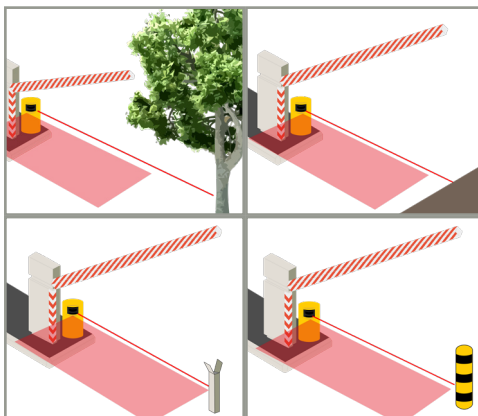


POUR DE MEILLEURS RÉSULTATS:

- utilisez l'autocollant réfléchissant
- positionnez l'autocollant à l'horizontale sur une surface cylindrique de la structure (tel qu'illustré)
- centrez les spots rouges laser sur le réflecteur

Utiliser un autocollant réfléchissant (fourni) lorsque la distance entre le détecteur et le point de référence est supérieure à 5 m (16,5 pi).

### CHAMP DE SÉCURITÉ



Si le champ de sécurité est la seule protection contre le contact avec la barrière, il doit être situé directement sous la barrière.

C'est possible seulement lorsque le détecteur est positionné correctement et que la référence a été établie.

Si la référence est située à l'extrémité de la barrière, la largeur du champ de détection est la même que la distance à la référence.

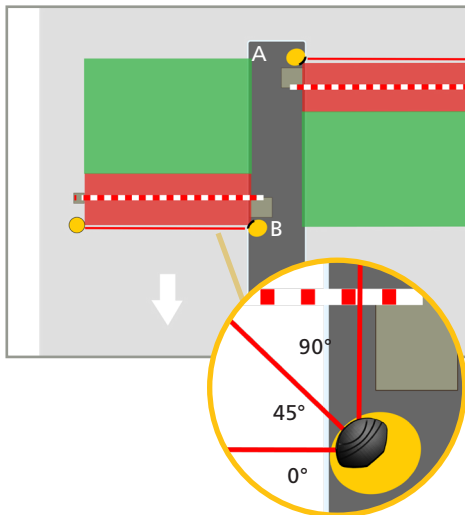
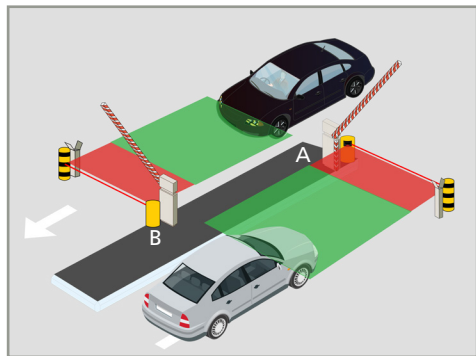
Si la référence est plus éloignée, réglez la largeur du champ de détection à largeur de la barrière.

Afin de maximiser la sécurité pour une circulation mixte (véhicules et camions), une zone de détection verticale supplémentaire est recommandée (LZR-I30).

## EXIGENCES DE L'APPLICATION

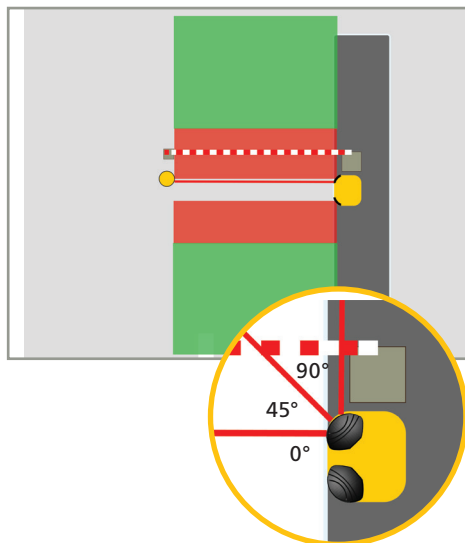
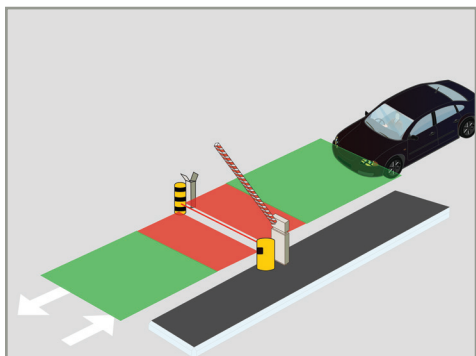
Ces exigences garantissent une sécurité optimale relative à la protection contre un contact avec la barrière.

### DOUBLE VOIE D'ACCÈS



- 2 LZR-H100
- 2 références, 1 pour chaque détecteur

### SIMPLE VOIE D'ACCÈS

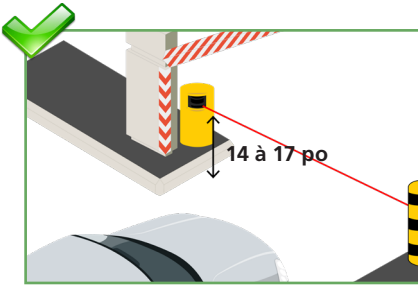


- 2 LZR-H100
- 1 référence

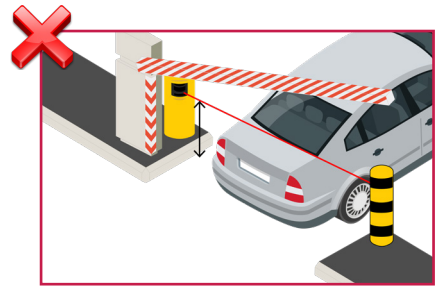
 CHAMP DE SÉCURITÉ

 CHAMP D'OUVERTURE

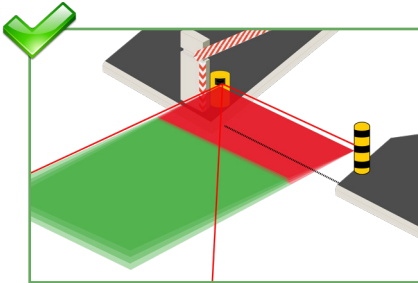
## MONTAGE RECOMMANDÉ



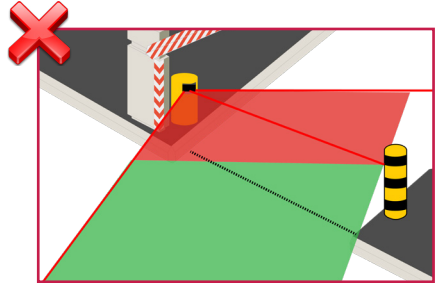
Installez le détecteur à une hauteur entre 14 et 17 pouces. Si la barrière ne sert que pour des camions, la hauteur peut être augmentée.



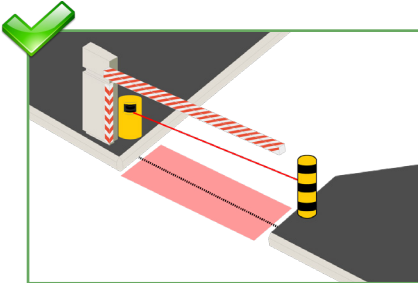
Si le faisceau de référence 0° est trop bas ou trop haut, le contact d'un véhicule avec la barrière peut survenir.



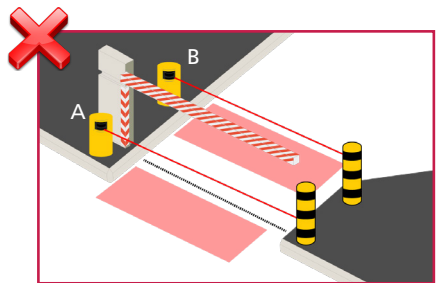
Veillez à ce que le champ de détection soit parallèle à la barrière.



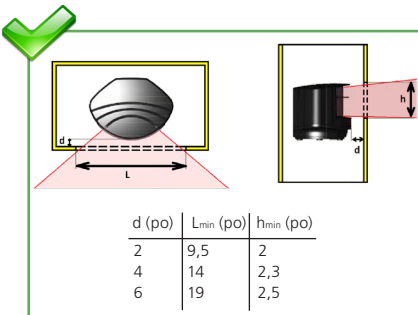
Ne positionnez pas le champ de détection comme illustré.



Lors de l'utilisation du champ de sécurité, placer le détecteur immédiatement derrière la barrière pour garantir que le champ de sécurité protège la zone autour de la barrière.



Lors de l'utilisation de la sécurité, ne placez pas le détecteur devant la barrière (A) ou plus de 15 pouces derrière la barrière (B). La zone autour de la barrière n'est pas sécuritaire.



Assurez-vous qu'il n'y a pas d'obstacle devant le détecteur!

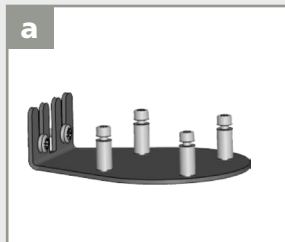


Ne couvrez pas la face avant du détecteur avec du verre ou du plastique.

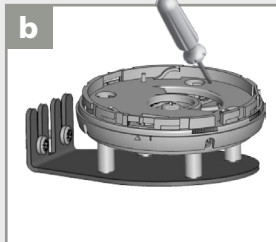
# 1 MONTAGE



Lisez soigneusement les exigences de l'application et les conseils avant de monter le détecteur. Le fonctionnement sécuritaire de la barrière dépend de la position de montage du détecteur.



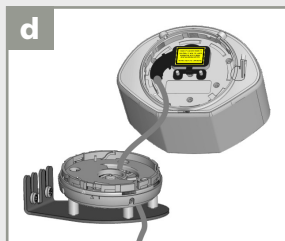
Utilisez un montant ou un accessoire de montage (p. ex., un accessoire LBA) pour fixer le détecteur.



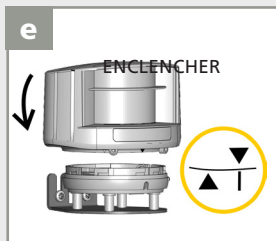
Positionnez le support et fixez-le à l'aide de 4 vis pour éviter les vibrations.



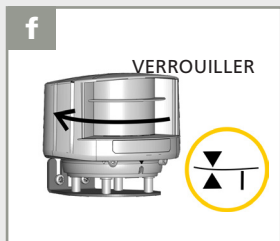
Ouvrez le couvercle de protection, enfichez le connecteur et positionnez le câble dans le chemin de câbles.



Fermez bien le couvercle de protection. *Ne pincez pas le câble.*



Positionnez le boîtier sur le support.

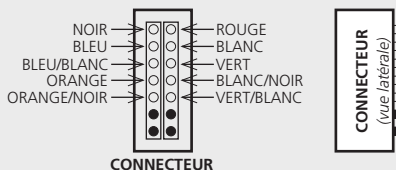


Faites tourner le détecteur jusqu'à ce que les deux triangles soient face-à-face.

# 2 CÂBLAGE

Utilisez le visuel ci-dessous pour assurer le bon câblage à la commande de la porte.

COULEURS DES FILS	FONCTION
Rouge (+) Noir (-)	Alimentation (10 – 35 V CC)
Blanc Vert	Relais 1 : Champ d'ouverture
Blanc/Noir Vert/Blanc	Relais 2 : Champ de sécurité
Bleu (+) Bleu/Blanc (-)	Test
Orange Orange/Noir	Learn (apprentissage)



**Aucune fonction de test :**  
Connectez les fils BLEU (CC+) ET BLEU/BLANC (CC-) à l'alimentation (Aucune polarité)



Signal DEL à la mise sous tension : Un positionnement correct est nécessaire



Pas de détection



Mise sous tension sans signal de test : Connectez les fils bleu et bleu/blanc pour le test ou l'alimentation.



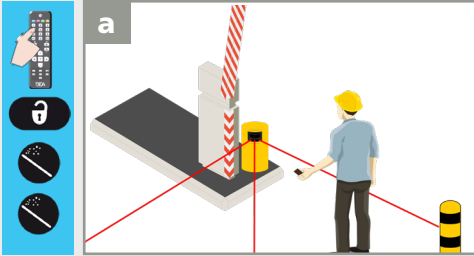
Détection de sécurité et d'ouverture



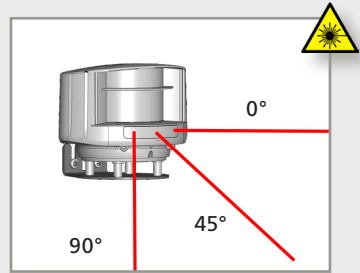


### 3 POSITIONNEMENT DES CHAMPS

**!** Les positions du point de référence et du champ de détection sont très importantes pour un fonctionnement sécuritaire de la barrière.

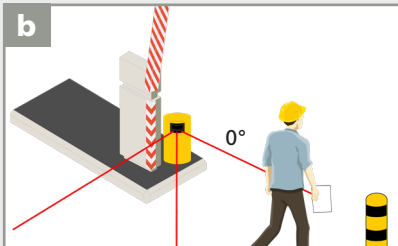


Activez les faisceaux laser visibles à l'aide de la télécommande pour positionner correctement les champs du détecteur.



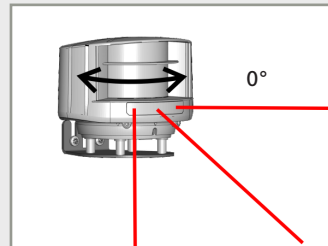
Pour éteindre les faisceaux, utilisez la même séquence. Après 15 minutes, les faisceaux s'éteignent automatiquement.

RÉFÉRENCE

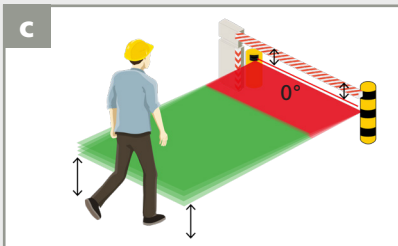


Utilisez une feuille de papier blanc pour vérifier que le faisceau laser est positionné à 0°.  
Le point de référence peut-être ajusté sur n'importe quel objet à l'extrémité de la barrière ou plus loin. Elle doit avoir une surface d'au moins 6 pouces de largeur et doit être fixée.

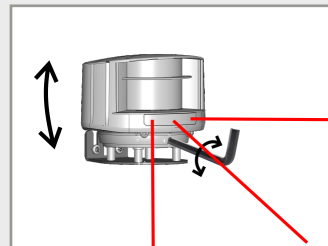
Utilisez un autocollant réfléchissant lorsque la distance entre le détecteur et le point de référence est supérieure à 4,87 m (16 pi) [voir page 5].



Tournez le détecteur légèrement sur son axe pour ajuster son angle latéral afin de placer le point laser 0° sur la référence.



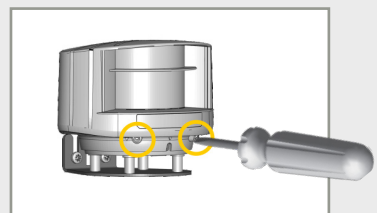
- La référence doit être parallèle à la barrière.
- Le début du champ d'ouverture doit être à environ 381 mm (15 po) au-dessus du sol.



Ajustez l'angle d'inclinaison du champ de détection à l'aide de la clé hexagonale au besoin.



Pour finir, verrouillez la position du détecteur à l'aide d'un tournevis.



## 4 CÔTÉ DU MONTAGE ET RÉFÉRENCE

Sélectionnez le bon côté du montage avec ou sans référence.



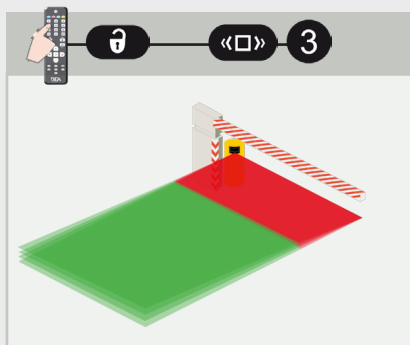
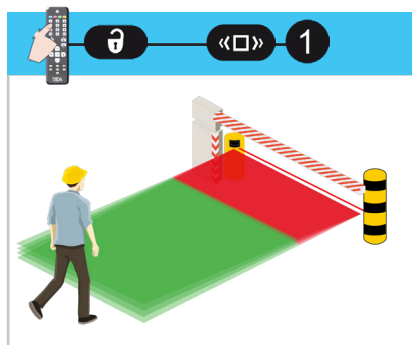
*Pour une meilleure détection, utilisez le détecteur avec un point de référence.*

### AVEC RÉFÉRENCE

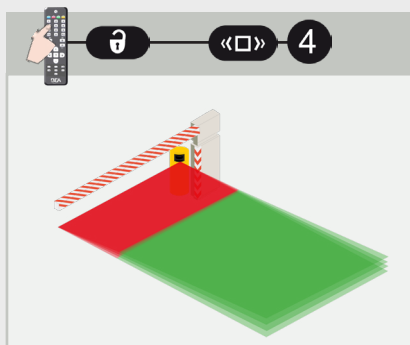
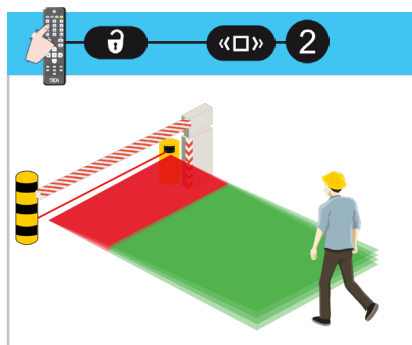
(RECOMMANDÉ)

### SANS RÉFÉRENCE

GAUCHE



DROITE



Par défaut, le détecteur ajuste automatiquement la largeur du champ de sécurité en fonction de la référence.

**REMARQUE :** Une fois déterminé, le point de référence ne doit pas être modifié. Toute modification du point de référence entrainera l'activation du capteur.

## 5 CHAMP DE SÉCURITÉ

### DIMENSIONS DU CHAMP

Avant de lancer un apprentissage, vous pouvez ajuster les dimensions du champ à l'aide de la télécommande. **Vous devez entrer les dimensions dans le système métrique – convertir au besoin.**

La valeur C doit être adaptée à la largeur de la barrière :

- lorsque le point de référence est plus éloigné de la largeur désirée du champ de détection.
- quand un côté de montage **sans référence** a été sélectionné

LARGEUR

**C** ↔ **00** MIN. **05** - MAX. **96**

Ajustement automatique à la référence\*

0,5 m 9,6 m

\* sans référence, la largeur est automatiquement ajustée à 9,9 m

PROFONDEUR

**D** ↑↓ **05** - MAX. **96**

0,5 m 9,6 m **2 m**

EX. :  **1** **D** **1** **5** Pour une profondeur de champ de 1,5 m

Vous pouvez aussi augmenter ou réduire le champ par incréments de 10 cm : **C** + / - **D** + / -

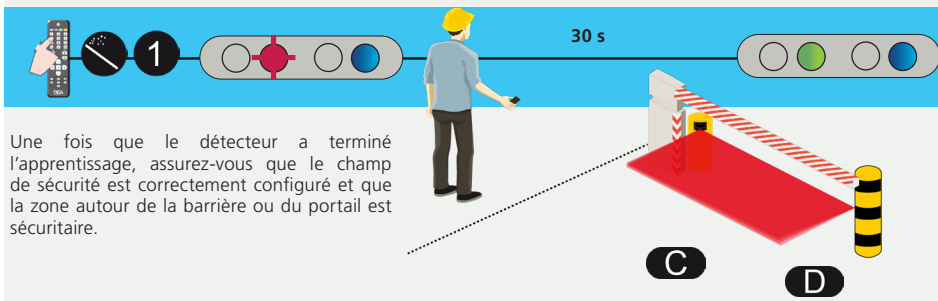
### APPRENTISSAGE

Lancez un programme d'apprentissage à l'aide de la télécommande. Vous avez 3 secondes pour sortir du champ de détection.

Attendez que le détecteur apprenne son environnement (30 secondes).

Au cours de l'apprentissage, le champ de détection doit être exempt d'accumulations de neige, de pluie intense, de chute de neige, de brouillard ou d'autres objets mobiles.

Si vous marchez le long de la zone de détection lorsque la fonction d'apprentissage est active, le détecteur mémorise le contour du parcours et le stocke comme nouveau champ de détection. La plus courte distance mesurée par chaque faisceau laser est stockée par le détecteur et détermine la limite du champ.



Une fois que le détecteur a terminé l'apprentissage, assurez-vous que le champ de sécurité est correctement configuré et que la zone autour de la barrière ou du portail est sécuritaire.



**Lancez toujours un nouvel apprentissage après l'ajustement des dimensions du champ.**

Si le champ de sécurité du détecteur est la seule protection contre le contact avec la barrière levante, il doit être situé directement sous la barrière. Cela est seulement possible lorsque le détecteur est correctement positionné et que la référence a été établie.

Le champ de sécurité est indispensable pour le fonctionnement adéquat de l'installation. Si le champ de sécurité est mal ajusté, le fabricant du détecteur ne peut pas être tenu responsable d'un fonctionnement inapproprié de l'installation. Vérifiez toujours le bon fonctionnement du champ de sécurité avant de quitter les lieux.

## 6 CHAMP D'OUVERTURE

### DIMENSIONS DU CHAMP

Avant de lancer un apprentissage, vous pouvez ajuster les dimensions du champ à l'aide de la télécommande.  
**Vous devez entrer les dimensions dans le système métrique – convertir au besoin.**

LARGEUR





<b>A</b> ↔	00	MIN. 05	-	MAX. 96
	même largeur que celle du champ de sécurité	0,5 m		9,6 m

PROFONDEUR

<b>B</b> ↑↓	00	MIN. 05	-	MAX. 96
	si aucun champ d'ouverture n'est nécessaire*	0,5 m		9,6 m

\* Régler le champ d'ouverture à 00 éliminera sa sortie et la fonction des DEL.

EX. :  **🔒 B 5 0** pour une profondeur de champ de 5 m

Vous pouvez aussi augmenter ou réduire le champ par incréments de 10 cm : **A**   **B**  

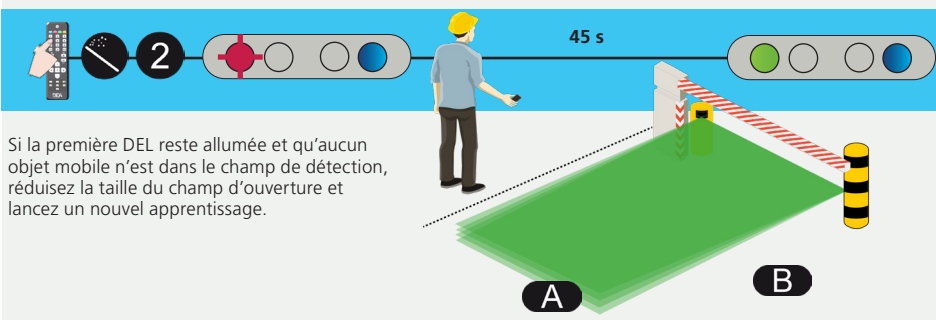
### APPRENTISSAGE

Lancez un programme d'apprentissage à l'aide de la télécommande. Vous avez 3 secondes pour sortir du champ de détection.

Attendez que le détecteur apprenne son environnement (45 secondes).

Au cours de l'apprentissage, le champ de détection doit être exempt d'accumulations de neige, de pluie intense, de chute de neige, de brouillard ou d'autres objets mobiles.

Si vous marchez le long de la zone de détection lorsque la fonction d'apprentissage est active, le détecteur mémorise le contour du parcours et le stocke comme nouveau champ de détection. La plus courte distance mesurée par chaque faisceau laser est stockée par le détecteur et détermine la limite du champ.



Si la première DEL reste allumée et qu'aucun objet mobile n'est dans le champ de détection, réduisez la taille du champ d'ouverture et lancez un nouvel apprentissage.

 Lancez toujours un nouvel apprentissage après l'ajustement des dimensions du champ.



## RÉGLAGES DE LA TÉLÉCOMMANDE (FACULTATIF)

### FILTRE DE PIÉTONS

champ d'ouverture

Sélectionnez la valeur 3 ou supérieure pour rejeter les piétons. Tous les objets plus larges que la taille sélectionnée seront détectés.

1     2     3     4     5     6

désactivé    50    65    72    100    120    cm

*valeurs approximatives*

### TEMPS DE PRÉSENCE MAX.

champ d'ouverture

IMMOBILISATION DANS LE CHAMP D'OUVERTURE :

Sélectionnez une durée R1 doit rester actif après qu'un objet se soit arrêté dans le champ d'ouverture.

0     1     2     3     4     5     6     7     8     9

désactivé    5 s    10 s    30 s    1 min    2 min    5 min    10 min    2 heures    ∞

### DÉLAI DE DÉTECTION

champ d'ouverture

FILTRE D'ENVIRONNEMENT :

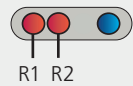
Augmentez la valeur en cas de pluie intense, de neige ou d'objets mobiles dans l'environnement.

0     1     2     3     4     5     6     7     8     9

désactivé    100    200    300    400    500    600    700    800    900    ms

*valeurs approximatives*

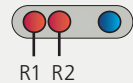
### FONCTION DE SORTIE



F1     0     1     2

RELAIS 1	mouvement	mouvement ou présence	mouvement + présence
RELAIS 2	présence	présence	présence

### CONFIGURATION DE SORTIE



1     2     3     4     5     6     7     8

	Test de réponse activé R1 + R2				Test de réponse activé R2			
RELAIS 1 (R1)	N.O. actif	N.F. passif	N.F. passif	N.O. actif	N.O. actif	N.F. passif	N.F. passif	N.O. actif
RELAIS 2 (R2)	N.F. passif	N.O. actif	N.F. passif	N.O. actif	N.F. passif	N.O. actif	N.F. passif	N.O. actif

N.O. = normalement ouvert  
N.F. = normalement fermé

### RIDEAUX DE DÉTECTION ACTIFS

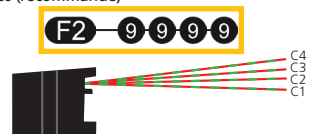
F2     X     X     X     X

RIDEAU    R1    R2    R3    R4

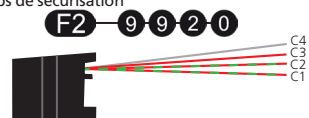
- 0** rideau inactif dans les deux champs
- 1** rideau actif dans le champ d'ouverture
- 2** rideau actif dans le champ de sécurisation
- 9** rideau actif dans les deux champs

Utilisez toujours le nombre maximum de rideaux actifs en fonction de votre environnement et des objets à exclure du champ de détection.


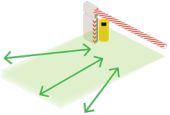

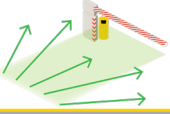

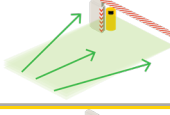

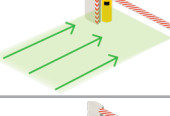

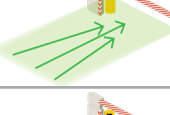

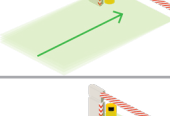

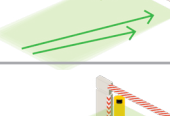

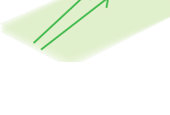

Exemple 1 : tous les champs sont actifs dans les deux champs (recommandé)



Exemple 2 : les rideaux R1 et R2 sont actifs dans les deux champs et le rideau R3 est actif uniquement pour les champs de sécurisation



## RÉGLAGES DE LA TÉLÉCOMMANDE (FACULTATIF)

TRAJECTOIRE DE LA DÉTECTION				
champ d'ouverture	BIDIRECTIONNELLE	détection bidirectionnelle approche + départ		
	UNI 400 %	détection unidirectionnelle seulement lors de l'approche <b>dans n'importe quelle direction</b>		
	UNI 200 %	détection unidirectionnelle seulement lors de l'approche <b>vers la barrière/le portail</b>		
	UNI 100 %	détection unidirectionnelle seulement lors de l'approche <b>à l'intérieur de la largeur de la barrière/du portail</b>		
	UNI 50 %	détection unidirectionnelle seulement lors de l'approche <b>vers la zone centrale de la barrière/ du portail</b>		
	UNI AU CENTRE	détection unidirectionnelle seulement lors de l'approche <b>vers le centre de la barrière/du portail</b>		
	UNI À DROITE	détection unidirectionnelle seulement lors de l'approche <b>vers la droite de la barrière/du portail</b>		
	UNI À GAUCHE	détection unidirectionnelle seulement lors de l'approche <b>vers la gauche de la barrière/du portail</b>		

## IMMUNITÉ



1

standard

2

élevée

REMARQUE : Sélectionnez « élevée » si le brouillard cause des détections non désirées.

## BRAS FLEXIBLE MAGIQUE



1

apprentissage  
champ de  
sécurité

2






apprentissage  
champ  
d'ouverture

9

valeurs  
d'usine



faisceaux  
laser visibles

	Aucun voyant DEL bleu	Sans alimentation	Vérifier le câble et la connexion.
		La polarité du bloc d'alimentation est inversée	Vérifier la polarité du bloc d'alimentation.
		Tous les voyants DEL ont été désactivés à l'aide de la télécommande	Activer les voyants DEL à l'aide de la télécommande.
	Seul le voyant DEL bleu est allumé	L'entrée de test n'est pas connectée	Vérifier le câblage. Les câbles bleu et bleu/blanc doivent être connectés à l'entrée de tests ou au bloc d'alimentation.
	Le voyant DEL de détection reste vert	Le champ de détection est trop petit ou désactivé	Vérifier la taille des champs.
		La taille de l'objet est trop petite	Lancer un apprentissage.
		Quelqu'un ou quelque chose se trouve dans le champ de détection	Réduire la taille minimale de l'objet.
	Le voyant DEL de mode reste rouge	Le champ touche le plancher/le mur/la porte – cela entraîne la détection	Sortir du champ et retirer tous les objets du champ.
		Aucun arrière-plan (point de référence) n'est trouvé	Activer les 3 faisceaux rouges et vérifier si la position du détecteur est correcte. Sinon, ajustez les vis hexagonales.
		Le détecteur est masqué	Vérifier la taille du champ.
		Le voyant DEL orange clignotant et les voyants DEL de détection sont rouges	Lancer un apprentissage.
		L'attention du bloc d'alimentation dépasse les limites acceptables	Vérifier la position du détecteur.
		Le détecteur excède les limites de température	Vérifier le réglage du côté du montage. Si aucun point de référence n'est trouvé, régler le côté du montage à une valeur de 3 à 5.
		Erreur interne	Lancer un nouvel apprentissage.
		30 minutes après la dernière utilisation, le détecteur verrouille l'accès à la télécommande	Vérifier et nettoyer les écrans avant avec un linge humide.
		Les piles de la télécommande ne sont pas correctement installées ou sont mortes	Vérifier l'attention du bloc d'alimentation.
		La télécommande n'est pas correctement orientée	Vérifier la température de l'environnement. Protéger le détecteur de la lumière du soleil à l'aide d'une housse, au besoin.
		Un objet réfléchissant est près du détecteur	Attendre quelques secondes. Si le voyant DEL reste allumé, réinitialiser le bloc d'alimentation. Si le voyant DEL orange s'allume de nouveau, remplacer le détecteur.
		Un code d'accès doit être entré ou un code incorrect a été utilisé	Couper l'alimentation électrique, puis la rétablir. La télécommande est à nouveau accessible pendant 30 minutes.
	Le détecteur ne se déverrouille pas		Vérifier l'orientation des piles ou les remplacer.
			Pointer la télécommande vers le détecteur, mais avec un léger angle. La télécommande ne doit pas être pointée à angle droit en avant du détecteur.
			Éviter que du matériel réfléchissant soit à proximité du détecteur.
			Coupez l'alimentation et rétablissez-la. Aucun code n'est requis pour déverrouiller pendant la première minute après la mise sous tension.



Vous ne trouvez pas la solution? Rendez-vous sur [www.beanc.com](http://www.beanc.com) ou scannez le code QR pour afficher la foire aux questions!

# CARACTÉRISTIQUES TECHNIQUES

Technologie	Lecteur LASER, mesure du temps de vol (4 rideaux laser)		
Mode de détection	mouvement et présence		
Champ de détection max.	9,75 m 9,75 m (32 pi x 32 pi)		
Champ de détection min. (sécurité)	0,5 m (1 pi 8 po)		
Facteur de rémission	>2 %		
Résolution angulaire	0,3516°		
Caractéristiques des émissions	Laser IR : longueur d'onde de 905 nm; puissance de sortie de 0.10mW (CLASSE 1)		
	Laser visible rouge : longueur d'onde de 605 nm; puissance de sortie de 0.95mW (CLASSE 2)		
Tension d'alimentation	10 à 35 V CC		
Consommation d'énergie	<5 W		
Courant de crête à la mise sous tension :	1,8 A (max. 80 ms à 35 V)		
Longueur du câble :	10 m (33 pi)		
Temps de réponse	Détection de mouvement : typ. 200 ms (ajustable)		
	Détection de présence : typ. 20 ms (80 ms max.)		
Sortie :	2 relais électroniques (isolation galvanique – libre de polarité)		
	Tension max. de commutation : 35 V CC – 24 V CA		
	Courant max. de commutation : 80 mA (résistant)		
	Temps de commutation : t <sub>ACTIVE</sub> = 5 ms; t <sub>DEACTIVE</sub> = 5 ms		
	Résistance de sortie : typ. 30 Ω		
	Chute de tension à la sortie : <0,7 V @ 20 mA		
	Courant de fuite : <10 μA		
Entrée test :	2 photocoupleurs (isolation galvanique – libre de polarité)		
	Tension max. de contact : 30 V CC (protégé contre les surtensions)		
	Seuil de tension : Log. H : >8 V CC Log. L : <3 V CC		
Signal DEL :	1 voyant DEL bleu : état mise sous tension 1 voyant DEL orange : état erreur 2 voyants DEL bicolores : état détection/sortie (vert = aucune détection, rouge = détection)		
Dimensions :	L x H x P = 92 x 69,85 x 127 mm (3 5/8 po x 2 3/4 po x 5 po) support de montage : +12,7 mm (+1/2 po)		
Matériel/Couleur :	PC/ASA,noir		
Angle de montage du support :	-45°, 0°, 45°		
Angle de rotation du support :	-5 à 5° (verrouillable)		
Angle d'inclinaison du support :	-3 – 3°		
Degré de protection :	IP65		
Plage de température :	Sous tension : -22 à 140 °F (-30 à 60 °C) hors tension : 14 à 140 °F (-10 – 60 °C)		
Humidité :	0 – 95 % sans condensation		
Vibrations :	<2 G		
Pollution sur les écrans avant :	30 % max.; homogène		
Conformité à la norme :	2006/95/CE : LVD	2004/108/CE : EMC	IEC 60825-1:2007 IEC 61000-6-2:2005
	2002/95/CE : RoHS	IEC 60529:2001	IEC 60950-1:2005 IEC 61000-6-3:2006

Les spécifications sont modifiables sans préavis.  
Toutes les valeurs sont mesurées dans des conditions spécifiques.

## ATTENTES DE CONFORMITÉ DE L'INSTALLATION/L'ENTRETIEN DE BEA, INC.

BEA, Inc., le fabricant du capteur, ne peut pas être tenu pour responsable des installations incorrectes ou des réglages inappropriés du capteur ou de l'appareil; par conséquent, BEA, Inc. ne garantit aucune utilisation du capteur ou de l'appareil en dehors de son usage prévu.

BEA, Inc. recommande fortement que les techniciens d'installation et d'entretien soient certifiés AAADM pour les portes piétonnes, certifiés IDA pour les portes et portails, et formés en usine pour le type de système de portes et portails.

Les installateurs et le personnel d'entretien sont tenus d'exécuter une évaluation des risques à la suite de chaque installation et entretien pour s'assurer que les performances du système de capteur/de l'appareil sont conforme aux réglementations, normes et codes locaux, nationaux et internationaux.

Une fois l'installation ou l'entretien terminés, une inspection de sécurité de la porte ou du portail doit être effectuée selon les recommandations du fabricant ou les directives AAADM/ANSI/DASMA (le cas échéant) relatives aux bonnes pratiques du secteur. Les inspections de sécurité doivent être effectuées pendant chaque appel d'entretien. Vous pouvez trouver des exemples de ces inspections de sécurité sur l'étiquette d'information de sécurité AAADM (p. ex. ANSI/DASMA 102, ANSI/DASMA 107, UL294, UL325 et Code international du bâtiment).

Vérifiez que la signalétique, les pancartes et les étiquettes d'avertissement réglementaires sont présentes.



Support technique & Service clients: 1-800-523-2462

Questions techniques générales: techservices-us@BEAsensors.com | Les documents techniques: www.BEAsensors.com